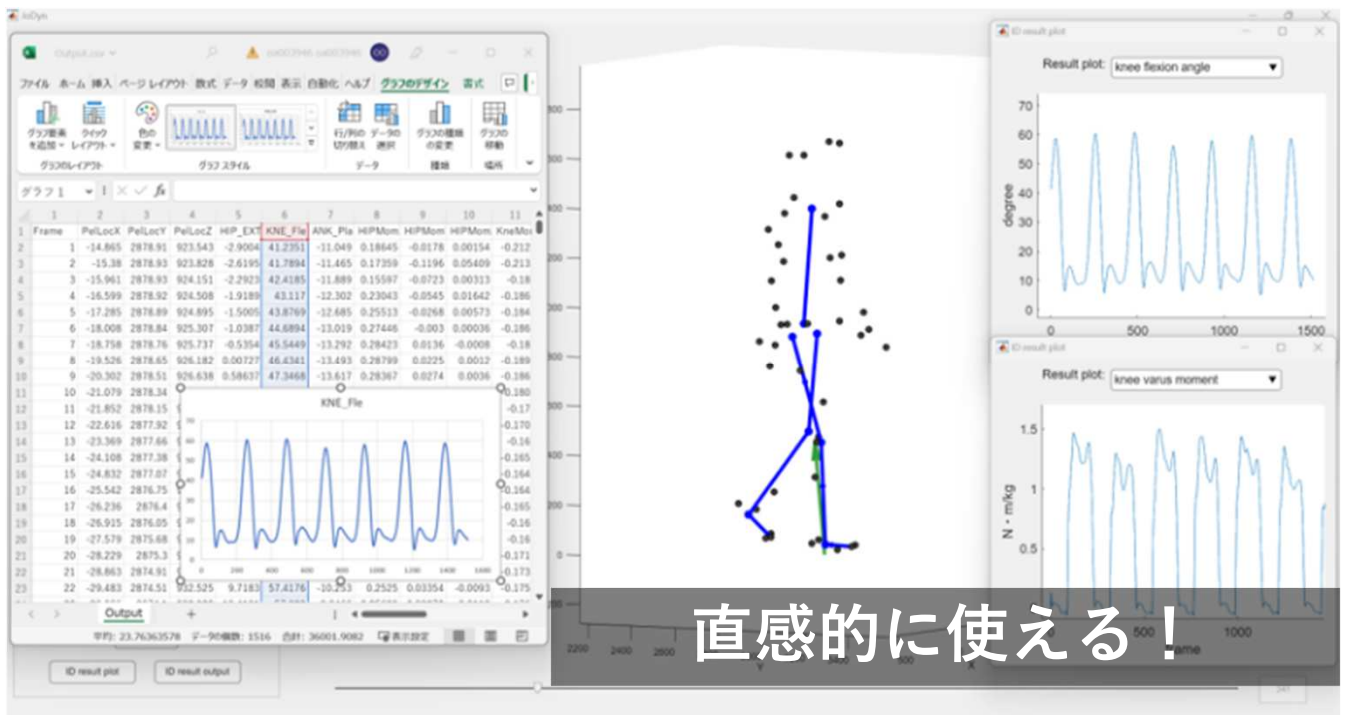


筋骨格モデル Jodyn ジョーダイナ

教育・授業に使える！

現場で使える！



直感的に使える！

データサイエンス

逆運動・逆動力学解析

誰にでも使いやすい、
筋骨格モデル

- 操作性に優れたUI
- 表現性に優れた対話型
- 解析結果CSV 出力
- 強力な専門家サポート

主な機能：

下肢セグメントのスティックピクチャー表現、任意タイミングの動作確認、任意時間範囲の解析結果出力

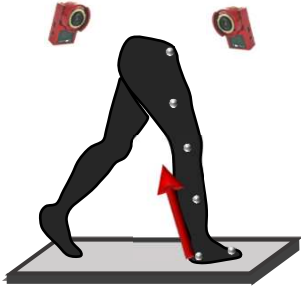
解析結果CSV出力：

下肢セグメントの質量中心位置、速度、加速度、角速度、角加速度、関節角度、関節モーメント、関節反力

解析手順

計測データの準備

モーションキャプチャー+床反力計



計測機器

モーションキャプチャーシステム（メーカー制限なし）

フォースプレート（メーカー制限なし）

計測条件

Plug in gaitマーカーセットによるマーカーの3次元位置座標

床反力 (F_x, F_y, F_z)、床反力モーメント (M_x, M_y, M_z)

入力データフォーマット

CSVファイル形式のマーカー位置データと床反力データ

Jodynによる解析

- ① モーションキャプチャ、床反力計のフレームレートを設定
- ② モーションキャプチャ、床反力計のデータファイルを読み込み
- ③ 解析を行うフレームを設定
- ④ 被検者の身長・体重を設定
- ⑤ データファイルのCHを設定

Inverse dynamics Static optimization

Sample
Fre: 100 FreGRF: 100 Factor: 1
Set

Marker Position GRF Data

Frame
Start: 1 min 1 End: 0 max 0
Set

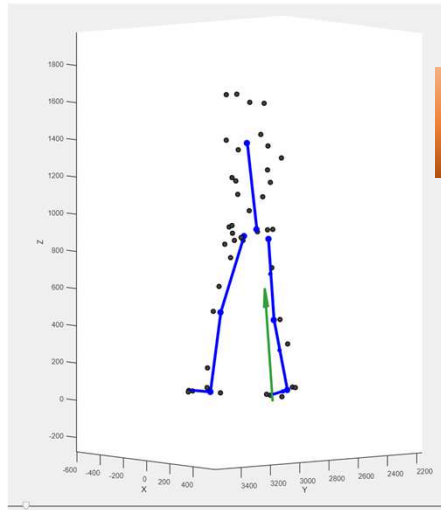
Joint Inverse Dynamics
subject height: 0 cm
subject weight: 0 kg

LSHO LSHO RSHO RSHO
LASI LASI RASI RASI
LPSI LPSI RPSI RPSI
LTHI LTHI RTHI RTHI
LKNE LKNE RKNE RKNE
LTIB LTIB RTIB RTIB
LANK LANK RANK RANK
LHEE LHEE RHEE RHEE
LTOE LTOE RTOE RTOE

Calculate

ID result plot ID result output

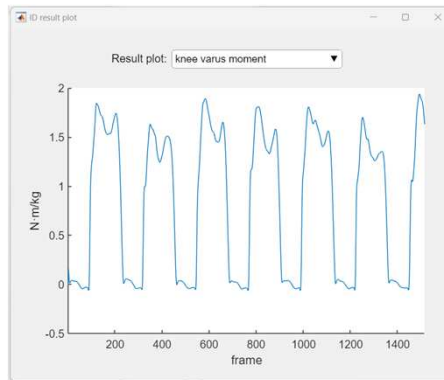
- ⑥ 解析結果をグラフ表示
- ⑦ 解析結果をCSV出力



直感的な理解
につながるGUI

3D表示

骨格のアライメント
観察
リハビリ前後の比較
などに



波形表示

関節角度、関節モーメント、関節反力などを、時系列波形で観察

➔ より高度な解析は受託解析を承ります